

Ekobot ändrar datum för årsstämma och publicering av årsredovisning

Ekobot AB (publ) har beslutat att senarelägga bolagets årsstämma och senarelägger därmed även offentliggörandet av årsredovisning. Beslutet har fattats mot bakgrund av den avsiktsförklaring avseende överlåtelse av verksamheten som bolaget nyligen ingått.

Ekobot kommer att senarelägga offentliggörandet av årsredovisningen för 2023 till den 8 maj 2024 i stället för den 26 april som kommunicerats tidigare. Årsstämman kommer att hållas den 10 juni 2024, vilket är senare än tidigare kommunicerat datum som var den 27 maj.

Bakgrunden är att bolaget har ingått en avsiktsförklaring om att överlåta hela sin verksamhet till HH Agriculture Investments B.V. vilket kommunicerades den 8 april 2024. Transaktionen är bland annat villkorad av att bolagsstämman i Ekobot beslutar att godkänna genomförandet av transaktionen samt att köparen funnit att tester av bolagets produkt varit tillfredsställande. Den extra bolagsstämman för att godkänna transaktionen hålls den 26 april och köparens period för att testa bolagets produkt är den 20–25 april 2024.

Kontakter

Jonas Eklind

VD Ekobot AB (publ) – *The evolution of agriculture*

jonas.eklind@ekobot.se

[Homepage](#)

[LinkedIn](#)

Om Ekobot

Ekobot AB (publ), baserat i Västerås, bedriver verksamhet utifrån affärsidén att utveckla, tillverka och sälja autonoma jordbruksrobotar som möjliggör effektiv precisionsodling där ogräshantering sker helt utan eller med minimal användning av herbicider. Bolagets vision är att ge jordbrukssektorn ett långsiktigt hållbart alternativ för att minska eller helt avveckla kemisk besprutning i odlingar av grödor för humankonsumtion. Bolaget är noterat på Nasdaq First North Growth Market.

För mer information, se Ekobots hemsida www.ekobot.se

Augment Partners AB, tel. +46 8 604 22 55, e-post: info@augment.se är Bolagets Certified Adviser.

Pressmeddelande
11 april 2024 07:15:00 CEST



Bifogade filer

[Ekobot ändrar datum för årsstämma och publicering av årsredovisning](#)